

# BG 65 MI, 50 - 150 W

**MASTER FUNCTIONALITY INTEGRATED**

Versions of BG 65 MI / Ausführungen BG 65 MI	Page / Seite
Controllers / Regelelektroniken	
- freely programmable integral 4Q motion controller / frei programmierbare 4Q-Steuerungs-elektronik integriert	42
With incremental encoder / Mit Inkrementalgeber	78
With absolut encoder / Mit Absolutwertgeber	80
With gearbox / Als Getriebemotor	63
With brake / Als Bremsmotor	76

Standard / Standard    On request / auf Anfrage

- Motor BG 64 with integrated master functionality for stand alone applications without superior PLC
- Freely programmable integrated motion controller for customized applications
- The parameterisation is offered as a service from Dunkermotoren
- With 12-pin round connector for power and logic supply as well as freely programmable digital inputs and outputs
- Communication between several drives is possible via I/Os or CANopen interface (5-pole round connector)
- The optionally mounted speed encoder allows up to 2000 pulses per revolution

For further technical data and information on terminal assignment, please see the operating manual at [www.dunkermotoren.com](http://www.dunkermotoren.com) (downloads).

Please note that this motor is only available in order quantities greater than 100 pieces.

NOTE: The mating connector with cable is not in scope of supply (see accessories page 81).

- Motor BG 65 mit integrierter Masterfunktionalität für Stand-alone Anwendungen ohne übergeordnete SPS
- Mit dem frei programmierbaren integrierten Motioncontroller lassen sich kundenspezifische Anwendungen applizieren
- Die Programmierung wird als Dienstleistung aus dem Hause Dunkermotoren angeboten
- Mit 12-poligem Rundstecker für Spannungs- und Logikversorgung sowie frei programmierbare digitale Ein- und Ausgänge
- Die Kommunikation zwischen mehreren Antrieben erfolgt über I/Os oder CANopen-Schnittstelle (5-poliger Rundstecker)
- Mit dem optional angebaute Drehgeber sind bis zu 2000 Flanken pro Umdrehung möglich

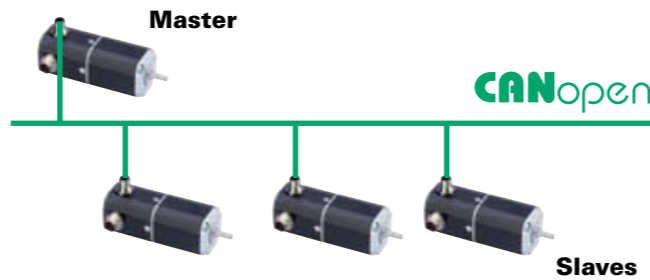
Weitere technische Daten sowie Informationen zur Anschlussbelegung finden Sie in der Betriebsanleitung bei [www.dunkermotoren.de](http://www.dunkermotoren.de) (downloads).

Bitte beachten Sie, dass dieser Motor nur bei Bedarfsfällen größer 100 Stück lieferbar ist.

HINWEIS: Gegenstecker mit Anschlussleitung nicht im Lieferumfang enthalten. (siehe Zubehör auf Seite 81)



## Stand-alone Netzwerk



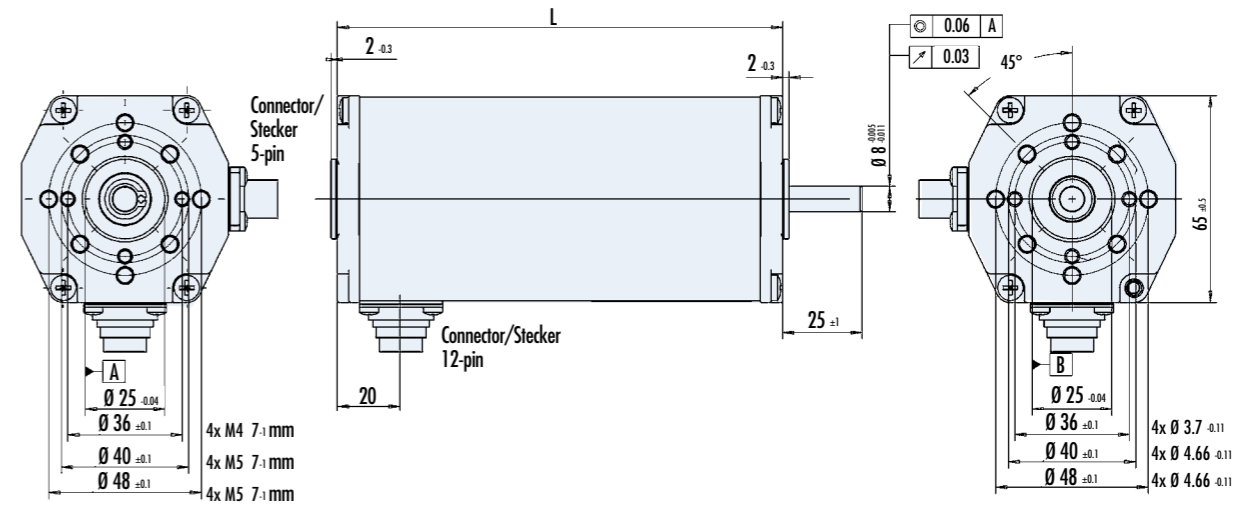
Data / Technische Daten	BG 65x25 MI	BG 65x50 MI	BG 65x75 MI	
Rated voltage / Nennspannung	VDC	24	24	42
Continuous rated speed / Nenndrehzahl	rpm*)	3100	3100	2860
Continuous rated torque / Nenn Drehmoment	Ncm*)	17 (21***)	26 (31***)	40 (47***)
Continuous current / Nennstrom	A*)	4	5.6	4.5
Starting torque / Anlaufmoment	Ncm**)	97 ****)	163 ****)	330 ****)
Peak current / Zulässiger Spitzenstrom	A**)	27	27	27
Rotor inertial / Trägheitsmoment	gcm <sup>2</sup>	72	128	172
Weight of motor / Motorgewicht	kg	0.95	1.3	1.8
Voltage range / Max. zulässiger Spannungsbereich	VDC	20 ... 30	20 ... 30	20 ... 50
Recommended speed control range / Empfohlener Drehzahlregelbereich	rpm	70 ... Rated speed / Nenndrehzahl		

\*)  $\Delta\theta_w = 100\text{ K}$ ; \*\*)  $\vartheta_R = 20^\circ\text{C}$ ; \*\*\*) Depends on heat dissipation from the motor (see p. 10) / Abhängig von der Wärmeabfuhr des Motors (siehe S. 10)  
\*\*\*\*) Will be restricted by peak current / Wird durch den Spitzenstrom der Elektronik eingegrenzt

# BG 65 MI, 50 - 150 W



## Dimensions in mm / Maßzeichnung in mm



	Motor	L
$F_{axial} = \text{max. } 150\text{N}$	BG 65x25 MI	115±0.3
$F_{radial} = \text{max. } 150\text{N}$	BG 65x50 MI	140±0.3
	BG 65x75 MI	165±0.3

## Pin assignment / Pinbelegung

12-Pin	Leistungs- und Logikversorgung		5-Pin	CAN
A	OUT 1	H	1	CAN SHLD
B	IN 0	J	2	n.c.
C	IN 1	K	3	n.c.
D	U <sub>c</sub> Logic Supply	L	4	CAN-H
E+F	U <sub>e</sub> Motor Power		5	CAN-L
G+M	PGND			

## Characteristic diagram / Belastungskennlinien

In accordance with EN 60034  
Belastungskennlinien gezeichnet nach EN 60034

